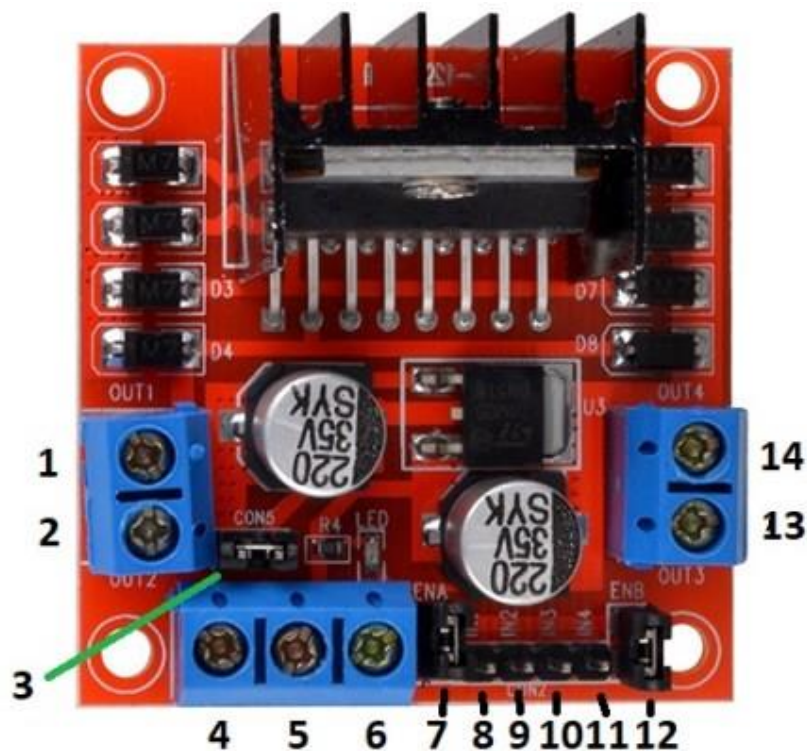
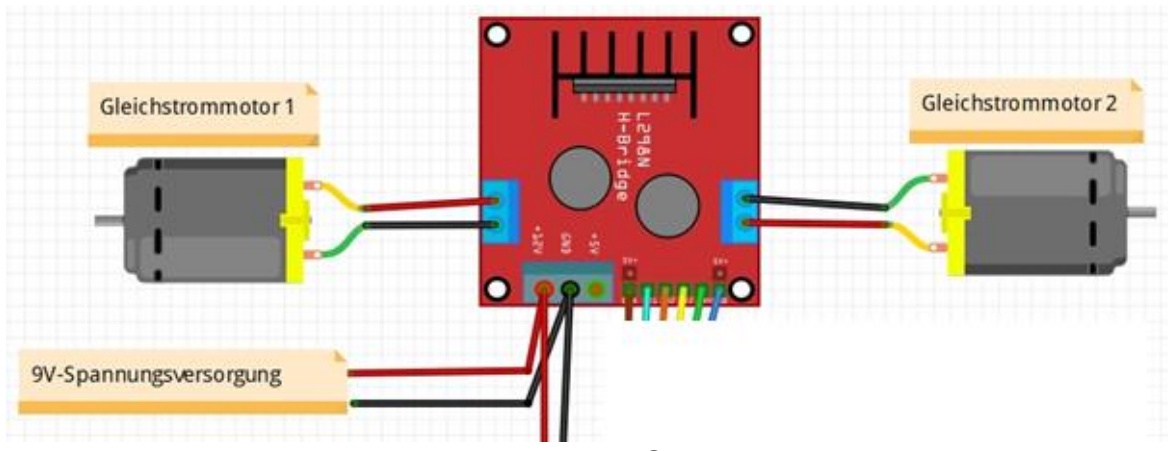


H-Brücke L298N



1. Anschluss für den Gleichstrommotor 1 – „+“
2. Anschluss für den Gleichstrommotor 1 – „-“
3. 12V Jumper. Dieser kann entfernt werden, bei einer Versorgungsspannung von mehr als 12V Gleichstrom. Das Entfernen des Jumpers aktiviert die 5V Regulator der H-Brücke.
4. Eingang für die Spannungsversorgung der H-Brücke (max. 35V Gleichstrom)
5. Eingang für den GND
6. 5V Ausgang, z.B. für die Stromversorgung des Mikrocontrollers
7. Pin, über den der Gleichstrommotor 1 angesteuert wird. Falls dieser Pin an einen PWM-Pin des Mikrocontrollers angeschlossen wurde, kann die Motorengeschwindigkeit ebenfalls genau bestimmt werden.
8. Pin IN1 – Steuert Gleichstrommotor 1
9. Pin IN2 – Steuert Gleichstrommotor 1
10. Pin IN3 – Steuert Gleichstrommotor 2
11. Pin IN4 – Steuert Gleichstrommotor 2
12. Pin, über den der Gleichstrommotor 2 angesteuert wird. Falls dieser Pin an einen PWM-Pin des Mikrocontrollers angeschlossen wurde, kann die Motorengeschwindigkeit ebenfalls genau bestimmt werden.
13. Anschluss für den Gleichstrommotor 2 – „+“
14. Anschluss für den Gleichstrommotor 2 – „-“



Anschluss-Skizze